

# Combate de robôs

Regras de Construção 2025

# Índice

1.	Geral	3
2.	Classes de peso	5
3.	Mobilidade	6
4.	Requisitos do sistema de controlo	6
5.	Robôs Autónomos / Semiautónomos	7
6.	Baterias e Energia	7
<b>7</b> .	Motores de combustão interna	8
8.	Pneumática	9
9.	Hidráulica	11
10.	. Mecanismo de ataques giratórios	11
11.	. Molas e volantes	12
12.	. Mecanismo de ataques e materiais proibidos:	12
13.	. Descrição de mecanismo de ataques especiais	14

#### 1. Geral

1.1. O nosso compromisso primordial é com o bem-estar e a segurança dos competidores, do público e das equipas. Embora promovamos e apoiemos a criatividade, as medidas de segurança são inegociáveis.

Todos os participantes são responsáveis pela construção dos seus robôs e competem por sua própria conta e risco. É fundamental que tomem todas as precauções necessárias para garantir a sua segurança e a dos demais competidores durante a construção, os testes e a competição.

O combate de robôs envolve riscos naturais, pelo que a segurança deverá ser sempre uma prioridade.

A participação em qualquer competição ou evento estará sujeita à aceitação do Termo de Responsabilidade Geral de Participação. Menores de idade deverão ser acompanhados de Autorização de um representante legal.

- **1.2.** Se possui um robô ou mecanismo de ataque com características não citadas nestas regras ou não estiver suficientemente esclarecido com a leitura deste documento, por favor, entre em contacto com a organização do evento.
- **1.3.** O cumprimento de todas as regras do evento é obrigatório. É esperado que os concorrentes cumpram as regras e procedimentos espontaneamente, não requerendo fiscalização constante por parte da organização.
- **1.4.** Cada evento possui sua Inspeção de Segurança. Isso garante que o robô está apto a competir. Como construtor, deve informar a organização sobre todos os princípios de operação e potenciais perigos.
- **1.5.** O **não cumprimento** de qualquer uma das regras de segurança a seguir **resultará na desclassificação da equipa** do evento.
- **1.5.1.** Rádios transmissores não podem ser ativados para qualquer finalidade em um evento sem permissão explícita dos organizadores do evento.

Para transmissores sem enlace único (ex. 27 Mhz, 35 Mhz e 72 Mhz) é obrigatória a obtenção de um clipe frequência (CF) no inicio do evento, o CF garante que dois robôs não estarão a operar com a mesma frequência e canal em simultâneo.

- **1.5.2.** A ativação ou desativação dos robôs é um movimento crítico. Os robôs só poderão ser ativados dentro da arena, áreas específicas para testes ou sob explícita autorização da organização do evento.
- **1.5.3.** É requerida uma indicação luminosa que indique claramente que o robô está energizado.

- **1.5.4.** Todos os robôs devem ser completamente desativados, isso inclui locomoção e mecanismo de ataque, em menos de 60 segundos no caso de perda de sinal com o operador ou falha do sitema autónomo.
- **1.5.5.** Todos os robôs que estiverem fora da arena ou fora de um local apropriado para testes, devem ser suspensos e travados fora do chão (em um berço), de modo que seu sistema de locomoção fique livre e não cause nenhum movimento caso acionado acidentalmente.
- **1.5.6.** Dispositivos de bloqueio: Mecanismos de ataque devem possuir um dispositivo de bloqueio claramente visível a prender o mecanismo de ataque por todo o tempo que o robô não estiver dentro da arena. Estes dispositivos de bloqueio devem apresentar-se preferencialmente na cor amarelo ou outra cor viva que destaque o dispositivo. Os dispositivos de bloqueio devem ser seguramente capazes de impedir qualquer movimentação ou prevenir quaisquer atividades potencialmente perigosas da mecanismo de ataque.
- **1.5.7.** Dispositivos de bloqueio dos mecanismos de ataque devem ser mantidos durante o procedimento de ativação dos robôs. Isso inclui todos os mecanismos de ataques, independente de sua força e classe de peso.
- **1.5.8.** É esperado que todos os competidores sigam práticas de segurança durante os trabalhos nas boxes, assim como a utilização de EPI's adequados. Por favor, redobre a atenção com vizinhos e pessoas que circulem pelas boxes.
- **1.6.** No sentido de uniformizar a estrutura das competições, por regra geral a duração dos combates é de três minutos e o número de robôs por combate dois ou três, contudo este formato pode estar sujeito a alterações pontuais.
- **1.7.** Este documento está **sujeito a alterações** periódicas, mantenha-o **atualizado**.
- **1.8.** Após a atenta leitura deste documento, **caso identifique e queira utilizar alguma lacuna** nele presente, compreenda que a inovação é sempre incentivada, contudo surpreender a organização de qualquer evento com atitudes, técnicas ou desenvolvimentos **comprometedores da segurança** causará a sua **desqualificação** antes mesmo de competir.

## 2. Classes de peso

2.1. Classificação de peso.

Categoria	Rolling	Não tradicional	Walker
Beetleweight <sup>1</sup>	1,50 Kg (* lbs)	2,25 Kg	3 Kg

Existe um bónus de 50% e 100% do peso para robôs com tipos de locomoção não tradicional ou *walker*. (item 3).

**Nota 1:** Ajuste de 1,36 Kg para 1,50 Kg de forma a possibilitar construções mais complexas e criativas.

- **2.2.** Multi-bot: É permitido o uso de robôs que possuam secções fisicamente separadas e controladas independentemente, contudo a soma dos pesos de todas as partes não pode ultrapassar o limite máximo permitido na classe e a parte mais leve não seja inferior a 1/10 da categoria.
- **2.2.1.** No caso da utilização de robôs capazes de voar, o peso total deverá estar compreendido entre 1/10 e 1/4 do peso da categoria.
- 2.3. A tabela suprarreferida menciona o peso máximo com bateria instalada.
- **2.4.** Se o robô possuir mais do que um mecanismo de ataque, o peso máximo será medido quando o robô estiver equipado com a mecanismo de ataque mais pesado.

#### 3. Mobilidade

- **3.1.** Todos os robôs devem possuir uma mobilidade claramente notável e controlável para estarem habilitados a competir. Os métodos de mobilidade incluem:
- **3.1.1.** *Rolling* (rodas, lagartas ou o robô inteiro)
- **3.1.2.** Walking (movimento linear por atuação de pernas, sem movimento rotacional)
- **3.1.3.** *Shuffling* (pernas movendo-se rotacionalmente, de maneira alternada)
- **3.1.4.** *Hovercrafts* (Almofadas de ar)
- **3.1.5.** Saltos (são permitidos, embora a altura pode ser limitada por cada evento, devido à arena e restrições de segurança)
- **3.1.6.** Voar
- **3.2.** Tipos de locomoção não tradicional incluem métodos que não sejam rodas ou esteiras tradicionais.

### 4. Requisitos do sistema de controlo

- **4.1.** Caso telecomandado, o robô pode ser controlado por até dois operadores.
- **4.2.** Robôs controlados de forma autónoma são permitidos, mas devem ainda equipar um módulo de controlo remoto que possa ativar e desativar o robô remotamente.
- **4.3.** Controlos com fios não são permitidos.
- **4.4.** Rádios controlos AM não são permitidos.
- **4.5.** Restrição de rádio controlo para este evento, de acordo com classe de peso ou restrições de mecanismo de ataque:
- **4.5.1.** É obrigatório que todos os robôs tenham a capacidade de parar completamente (locomoção e mecanismo de ataque) em caso de perda de sinal, deve ser inerente ao sistema elétrico ou parte da programação do rádio um sistema à prova de falhas (Failsafe).

- **4.5.2.** Todos os rádios controlos que não possuam enlace único, devem possuir uma forma de alterar a frequência ou canal para evitar interferências. É requerido que possua no mínimo dois cristais de frequência ou dois canais habilitados. A não possibilidade de troca de frequência pode causar uma derrota. Rádios que possuam sistema codificado (enlace único) estão isentos desta regra.
- **4.5.3.** Caso deseje utilizar um sistema não homologado ou qualquer outro sistema não abrangido pelas regras, é necessária aprovação prévia da organização do evento.
- **4.6.** Não é permitida a utilização de servos ou componentes elétricos ou mecânicos que permaneçam na sua última posição com a perda de sinal.

#### 5. Robôs Autónomos / Semiautónomos

- **5.1.** Qualquer função autónoma ou semiautónoma de um robô, incluindo a locomoção e mecanismo de ataques, deve ter a capacidade de ser remotamente ativados e desativados.
- **5.2.** Após desativado, o robô não está autorizado a funcionar de forma autónoma.
- **5.3.** Além da indicação luminosa necessária de estado em funcionamento, os robôs com funções autónomas devem possuir uma clara e visível luz adicional, que indique se o robô está a funcionar em modo autónomo.
- **5.5.** Em caso de danos aos componentes que desativem remotamente o robô, o mesmo tem que desativar automaticamente no máximo 4 minutos depois de desativado.

## 6. Baterias e Energia

- **6.1.** Os tipos de baterias permitidos e sem restrições são:
- -NiCd;
- -NiMh;
- -Chumbo (tecnologia SLA);
- -LiPo:
- -LiFePo4.

Se planeia utilizar outro tipo de bateria, ou não tem certeza das especificações, por favor entre em contato com a organização do evento previamente.

- **6.1.1.** Baterias de LiPo devem ser armazenadas e carregadas dentro de sacos especiais anti-chamas (LiPo bag) enquanto estiverem na área das boxes. Baterias não devem ser deixadas sem supervisão em nenhum momento durante o processo de recarga.
- **6.2.** Tensões nominais superiores a 24 Vdc requerem aprovação prévia da organização do evento. (é entendido que a carga inicial de uma bateria é maior do que o seu valor nominal).
- **6.3.** Toda energia elétrica (mecanismo de ataque e sistemas de locomoção) deve possuir uma chave geral (Link/shunt) em local que o operador seja capaz de manipula-la no máximo em 15 segundos sem a necessidade de desmontar qualquer parte do robô.
- **6.4.** Todas as medidas para proteção dos terminais devem ser tomadas para evitar curtos circuitos que danifiquem as baterias.
- **6.5.** Todos os robôs devem possuir luz em local visível exteriormente, indicando que sua força principal está ativada..
- **6.6.** É obrigatório a utilização de um fusível imediatamente a seguir ao conjunto de baterias e antes da chave geral (Link/Shunt).
- **6.7.** Toda e qualquer fonte de energia deverá estar confinada no interior do robô, não é permitida a implementação de baterias desprotegidas que possam sofrer impactos diretos através do exterior.

#### 7. Motores de combustão interna

- 7.1. Combustível e linhas de combustível:
- **7.1.1.** São permitidos todos os combustíveis encontrados comercialmente para automóveis e modelos. Álcool, nitro metano e outros tipos especiais requerem pré aprovação.
- **7.1.2.** Linhas de combustível e tanques devem ser feitos em material de alta qualidade e todas as extremidades devem ser seguramente vedadas.
- **7.1.3.** Todos os tanques de combustível e linhas devem estar bem protegidos e blindados de regiões que se movimentam e geram calor dentro do robô.
- **7.2.** O volume máximo permitido para armazenamento de combustível não pode exceder 100 ml.

- **7.3.** Todas as saídas do motor conectadas aos mecanismos de ataque ou sistemas de controlo devem ser acopladas por uma embraiagem, não se aplica a motores geradores ou bombas hidráulicas.
- **7.4.** Qualquer motor conectado ao mecanismo de ataque deve ser capaz de ser ligado ainda com as travas de seguranças.
- **7.5.** Todos os motores devem retornar a posição de relanti ou serem desligados em caso de perda de sinal de rádio.
- **7.6.** Todos os motores devem possuir um método de desligamento remoto.
- **7.7.** Qualquer robô com combustível e óleo deve estar devidamente projetado para não vazar mesmo invertido.

#### 8. Pneumática

- **8.1.** Os sistemas pneumáticos do robô não devem conter nenhum gás inflamável ou reativo (CO2, Azoto ou ar são os mais usados). Não é permitido o uso de reservatórios de fibra contendo gases liquefeitos como CO2.
- **8.2.** A pressão máxima em qualquer ponto dentro de um sistema pneumático não deve ultrapassar 69 bar.
- **8.3.** O gás comprimido é armazenado num reservatório manufaturado comercialmente, apropriado, especificado e certificado, exceto quando a pressão máxima é inferior a 3.4 bar.
- **8.4.** O reservatório de gás deve possuir um disco de rutura nominal inferior à pressão máxima. Exceto quando o fabricante enche o reservatório e aplica um selo de integridade ou acondicionamento, ou a pressão de armazenamento é inferior a 3.4 bar.
- **8.5.** Sistemas com armazenamento de gás inferiores à 60 ml estão isentos das seguintes regras, porém devem cumprir com o seguinte:
- **8.5.1.** Deve haver uma maneira segura de recarregar o sistema pneumático e determinar sua pressão.
- **8.5.2.** A pressão de atuação é limitada a 17 bar.
- **8.5.3.** Todos os componentes devem ser usados com as devidas especificações fornecidas pelo fabricante ou fornecedor. Se as especificações não estiverem disponíveis ou compreensíveis, caberá à organização do evento decidir se o componente em questão é seguro o suficiente para ser usado.
- **8.4.** Todos os reservatórios de pressão devem conter conectores padrões de desconexão rápida para recarga ou ter um adaptador para este propósito.

- **8.5.** Todos os componentes pneumáticos devem ser montados com segurança. Uma atenção especial deve ser dada à montagem do tangue de pressão para assegurar que em caso de rutura este não se desprenda da estrutura.
- 8.6. Todos os componentes pneumáticos devem estar regulados ou certificados para trabalhar com no mínimo, à máxima pressão de trabalho do sistema. Poderá ser requisitada a apresentação de aprovação ou certificado sobre qualquer componente do sistema.
- 8.7. Todos os reservatórios devem suportar pressões máximas de 20% acima de sua pressão de trabalho. Essa medida serve para dar uma margem de segurança caso haja algum dano durante a luta. Caso os atuadores, linhas ou outros componentes usados trabalhem em

pressão superiores a 17 bar será necessário que estes também sejam

- sobredimensionados e requererem pré-aprovação para este evento.
- 8.8. Todos os reservatórios de pressão devem conter uma válvula de escape regulada para não permitir que a pressão interna não exceda 30% da certificada (a maioria dos sistemas comerciais já possuem esse tipo de válvula).
- 8.9. Caso haja reguladores ou compressores na linha, estes deverão possuir um dispositivo adicional de controlo programado para não permitir pressões superiores a 30% da pressão especificada para os componentes da linha.
- 8.10. Todos os sistemas pneumáticos devem possuir uma válvula de escape manual para isolar o tanque do resto do sistema. Esta válvula deve ser de fácil acesso.
- 8.11. Todos os sistemas pneumáticos devem possuir uma válvula de despressurização manual. Esta válvula deve ser de fácil acesso e deverá ser mantida aberta quando o robô não estiver na arena para assegurar que o sistema não seja acionado acidentalmente.
- **8.11.1.** É requerido que seja capaz de despressurizar facilmente o robô antes de deixar a arena (poderá ser requisitado a despressurização de todo o sistema caso seja constatado algum dano nos componentes).
- **8.12.** Se válvulas anti-retorno são utilizadas em qualquer parte do sistema, deve ser assegurado que as partes isoladas por elas podem ser despressurizadas e possuam dispositivos de controlo de sobre pressão.
- **8.13.** Qualquer sistema pneumático que não utilize reguladores, ou contenha aquecedores ou intensificadores de pressão, ou operem acima de 17 bar necessita de pré-aprovação da organização.

**8.14.** Sistemas pneumáticos que operam com pressões inferiores a 2.5 bar, pequenos volumes (reservatórios de 12-16 g), aplicações de único acionamento, ou sistemas pneumáticos usados em atuações internas (ao contrário de mecanismo de ataque externo) estão dispensados de seguir as regras acima. Contate a organização do evento caso seja necessária alguma exceção.

#### 9. Hidráulica

- **9.1.** Pressões hidráulicas do sistema (no atuador / cilindro) devem ser limitadas a 272 bar por meio de uma válvula de pressão máxima.
- **9.2.** Um ponto de ensaio hidráulico é uma montagem obrigatória para permitir a verificação da limitação da pressão máxima do sistema.
- **9.3.**Tanques de armazenamento de fluido hidráulico devem ser de material adequado e devidamente protegido contra rutura.
- **9.4.** Linhas de fluido hidráulico e equipamentos, deve seguir normas estandardizadas.
- **9.5.** Linhas de fluido hidráulico e acessórios devem ser capazes de suportar a pressão máxima de trabalho utilizado no robô.
- **9.6.** Linhas de fluido hidráulico devem ser instaladas de forma a minimizar as probabilidades de serem cortados ou danificados.
- **9.7.** Acumuladores hidráulicos são proibidos.

# 10. Mecanismo de ataques giratórios

- **10.1.** Mecanismo de ataques giratórios que possam atingir as paredes de proteção da arena durante operação normal devem ser pré-aprovadas pela organização do evento (contato com o para-choque da arena é permitido e não requer pré-aprovação).
- **10.2.** Mecanismo de ataques giratórios devem parar completamente em, no máximo, 60 segundos com, se necessário o auxílio de sistema de frenagem.
- 10.3. Mecanismo de ataques giratórios têm como limite a velocidade periférica (tip speed) de 50 m/s, todos os mecanismos de ataques terão a sua velocidade medida durante a Inspeção de Segurança. Se considerar estar no limite desta regra, por favor faculte as características de todo o sistema do mecanismo de ataque (diâmetro da mecanismo de ataque, motores, relações de transmissão) à organização. Caso haja indícios de que um robô utilize velocidades superiores às estabelecidas, o mesmo será desqualificado do evento.

#### 11. Molas e volantes

- **11.1.** Todas as forças utilizadas para a movimentação de mecanismo de ataques ou de alimentação devem possuir uma forma remota de serem retraídas e acionadas.
- **11.1.1.** Sob nenhuma circunstância deve ser uma mola comprimida quando o robô estiver fora da arena ou área de testes.
- **11.1.2.** Pequenas molas como as usadas nos interruptores ou outras pequenas operações internas são exceção a esta regra. Entre em contato com o organizador de eventos para esclarecimento.
- **11.2.** Qualquer volante ou armazenamento de energia cinética não deve armazenar energia de forma alguma a não ser dentro da arena ou área de testes.
- **11.2.1.** Deve haver uma maneira de gerar e dissipar a energia do dispositivo remotamente.
- **11.3.** Todas as molas, volantes e dispositivos similares de armazenamento de energia cinética devem voltar para a posição de segurança se houver perda de sinal por rádio ou outro sistema de controlo.

## 12. Mecanismo de ataques e materiais proibidos:

- **12.1.** Mecanismo de ataques projetados para causar danos invisíveis ao oponente. Isso inclui, mas não se limita a:
- **12.1.1.** Mecanismo de ataques elétricos.
- **12.1.2.** Geradores de interferência, etc.
- **12.1.3.** Gerar ruído utilizando motores à combustão (por favor, utilize blindagem adequada nesses casos).
- **12.1.4.** Campo eletromagnético permanente ou eletroímanes que afetem a eletrônica dos outros robôs.
- **12.1.5.** Mecanismo de ataques ou proteções que interrompam completamente o adversário. Isso inclui redes, panos, gaiolas ou similares.
- **12.2.** Mecanismo de ataques que requerem limpeza significativa, ou de alguma forma cause danos à arena que prejudiquem os próximos *rounds*. Isso inclui, mas não se limita a:

- **12.2.1.** Mecanismo de ataques líquidos não especificamente aprovadas na seção de mecanismo de ataques especiais (inclusive o robô não pode possuir líquido que derrame mesmo quando superficialmente danificado).
- **12.2.2.** Espumas e gases liquefeitos.
- 12.2.3. Pó, areia, esferas e outros resíduos/detritos sólidos.
- **12.3.** Projéteis soltos.
- **12.4.** Calor e fogo são proibidos como mecanismo de ataques. Isso inclui, mas não se limita a:
- **12.4.1.** Mecanismo de ataques de calor ou fogo não aprovadas especificamente na seção de mecanismo de ataques especiais.
- 12.4.2. Líquidos ou gases inflamáveis.
- 12.4.3. Explosivos ou sólidos inflamáveis como:
- 12.4.3.1. Pólvora / Cartuchos
- **12.4.3.2.** Explosivos militares, etc.
- **12.5.** Luz e fumo como mecanismo de ataque para impedir a visão dos operadores, juris, oficiais ou espectadores (é permitido prejudicar a visão do oponente fisicamente utilizando o seu próprio robô). Isso inclui, mas não se limita a:
- **12.5.1** Mecanismo de ataques de fumo ou poeira não especificamente aprovadas na seção de mecanismo de ataques especiais.
- 12.5.2 Luz como lasers acima da "classe I" e luzes estroboscópicas.
- **12.6** Materiais assinalados comercialmente como perigosos/nocivos ao ser humano e ambiente são proibidos em qualquer lugar no robô (interior e exterior), inclui-se qualquer material que em caso de dano possa representar perigo.

### 13. Descrição de mecanismo de ataques especiais

São consideradas permitidos como mecanismo de ataques especiais as seguintes:

- 13.1 Projéteis amarrados são permitidos.
- 13.1.1 Comprimento máximo da corda/cabo de 1 metro.
- **13.2** Efeitos de fumo são permitidos em pouca quantidade.
- **13.2.1** Pequenos efeitos de fumo são permitidos, por favor, entre em contacto com a organização caso esteja a planear usá-lo.

Não são permitidos como mecanismo de ataques especiais as seguintes:

- **13.3** Dispositivos de entrelaçamento fixos a estrutura principal do robô, inclui correntes e cabos.
- 13.4 Fogo e calor não são permitidos.



info@robotextreme.pt facebook.com/robotextremecompetition instagram.com/robotextreme